

CAPITOLO III

SOLLECITAZIONI DI ONDE PERIODICHE SU UN CILINDRO  
ORIZZONTALE IMMERSO

**3.1 LA FORZA SUL CILINDRO SOLIDO**

Consideriamo il campo di moto che si realizza quando un'onda periodica investe un cilindro orizzontale immerso. Al primo ordine di Stokes, il campo della fluttuazione di pressione risulta (v. par.2.3)

$$[3.1] \quad \Delta p(r, \theta, t) = \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \{ \tilde{F} \sin(\omega t) - \tilde{G} \cos(\omega t) \}$$

con

$$\begin{cases} \tilde{F}(r, \theta) = \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \left( \frac{1}{(kr)^n} + \frac{(kr)^n}{(ka)^{2n}} \right) [\cos(n\theta) + S_\varepsilon \sin(n\theta)] \right\} - \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \{ n \varepsilon_n (A_n + B_n S_\varepsilon) \} + 1 \\ \tilde{G}(r, \theta) = \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \left( \frac{1}{(kr)^n} + \frac{(kr)^n}{(ka)^{2n}} \right) [S_\varepsilon \cos(n\theta) - \sin(n\theta)] \right\} - \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \{ n \varepsilon_n (A_n S_\varepsilon - B_n) \} \end{cases}$$

dove  $a$  e' il raggio del cilindro e  $h$  l'affondamento del baricentro.

Consideriamo la circonferenza  $\Gamma$  che individua il cilindro orizzontale (v. fig. 3.1). Sul tratto infinitesimo  $dl = a d\theta$  agisce la forza infinitesima  $d\vec{F}$  le cui componenti scalari risultano:

$$[3.2] \quad \begin{cases} dF_x = -\Delta p|_{r=a} \sin(\theta) dl = -\Delta p|_{r=a} \sin(\theta) a d\theta \\ dF_z = -\Delta p|_{r=a} \cos(\theta) dl = -\Delta p|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \end{cases}$$

La forza complessiva si ottiene sommando tutti i contributi  $d\vec{F}$  relativi agli infiniti tratti infinitesimi in cui abbiamo diviso la circonferenza, ovvero

Fig. 3.1

$$[3.3] \quad \begin{cases} F_X = \int_{\Gamma} dF_X = - \int_0^{2\pi} \Delta p|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \\ F_Z = \int_{\Gamma} dF_Z = - \int_0^{2\pi} \Delta p|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \end{cases}$$

e sostituendo l'espressione [3.1] la componente orizzontale risulta

$$[3.4] \quad F_X = - \int_0^{2\pi} \left[ \tilde{F}|_{r=a} \operatorname{sen}(\omega t) - \tilde{G}|_{r=a} \cos(\omega t) \right] \operatorname{sen}(\theta) a d\theta = \\ - \operatorname{sen}(\omega t) \left[ \int_0^{2\pi} \tilde{F}|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \right] + \cos(\omega t) \left[ \int_0^{2\pi} \tilde{G}|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \right]$$

analogamente la componente verticale della forza  $F_Z$  risulta:

$$\begin{aligned}
F_Z &= -\int_0^{2\pi} \left[ \tilde{F}|_{r=a} \sin(\omega t) - \tilde{G}|_{r=a} \cos(\omega t) \right] \cos(\theta) a d\theta = \\
[3.5] \quad & -\sin(\omega t) \left[ \int_0^{2\pi} \tilde{F}|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \right] + \cos(\omega t) \left[ \int_0^{2\pi} \tilde{G}|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \right]
\end{aligned}$$

Gli integrali tra le parentesi quadre possono essere calcolati agevolmente: le funzioni  $\tilde{F}, \tilde{G}$  (v. formule [2.76]) sono date dalla somma di una serie di Fourier e di un termine costante. Quest'ultimo non contribuisce alla valutazione degli integrali e quindi non si considera ai fini del calcolo. Risulta quindi:

$$\begin{aligned}
\int_0^{2\pi} \tilde{F}|_{r=a} \sin(\theta) a d\theta &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \frac{2}{(ka)^n} [\cos(n\theta) + S_\varepsilon \sin(n\theta)] \right\} \sin(\theta) a d\theta = \\
&= \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \int_0^{2\pi} \frac{2\varepsilon_1}{ka} [\cos(\theta) + S_\varepsilon \sin(\theta)] \sin(\theta) a d\theta = \frac{S_\varepsilon}{1+S_\varepsilon^2} \frac{2\pi\varepsilon_1}{k}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\int_0^{2\pi} \tilde{G}|_{r=a} \sin(\theta) a d\theta &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \frac{2}{(ka)^n} [S_\varepsilon \cos(n\theta) - \sin(n\theta)] \right\} \sin(\theta) a d\theta = \\
&= \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \int_0^{2\pi} \frac{2\varepsilon_1}{ka} [S_\varepsilon \cos(\theta) - \sin(\theta)] \sin(\theta) a d\theta = -\frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \frac{2\pi\varepsilon_1}{k}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\int_0^{2\pi} \tilde{F}|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \frac{2}{(ka)^n} [\cos(n\theta) + S_\varepsilon \sin(n\theta)] \right\} \cos(\theta) a d\theta \\
&= \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \frac{2\varepsilon_1}{ka} [\cos(\theta) + S_\varepsilon \sin(\theta)] \cos(\theta) a d\theta = \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \frac{2\pi\varepsilon_1}{k}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\int_0^{2\pi} \tilde{G}|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \varepsilon_n \frac{2}{(ka)^n} [S_\varepsilon \cos(n\theta) - \sin(n\theta)] \right\} \cos(\theta) a d\theta \\
&= \frac{1}{1+S_\varepsilon^2} \int_0^{2\pi} \frac{2\varepsilon_1}{ka} [S_\varepsilon \cos(\theta) - \sin(\theta)] \cos(\theta) a d\theta = \frac{S_\varepsilon}{1+S_\varepsilon^2} \frac{2\pi\varepsilon_1}{k}
\end{aligned}$$

in cui l'unico termine della serie che contribuisce all'integrale è quello per  $n=1$ .

L'espressione della forza si semplifica nella [3.6]

$$\begin{cases} F_X = \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \frac{2\pi}{k} \frac{\epsilon_1}{1+S_\epsilon^2} [-S_\epsilon \sin(\omega t) - \cos(\omega t)] = -\rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \frac{2\pi}{k} \frac{\epsilon_1}{\sqrt{1+S_\epsilon^2}} \cos(\omega t - \Psi) \\ F_Z = \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \frac{2\pi}{K} \frac{\epsilon_1}{1+S_\epsilon^2} [-\sin(\omega t) + S_\epsilon \cos(\omega t)] = -\rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \frac{2\pi}{k} \frac{\epsilon_1}{\sqrt{1+S_\epsilon^2}} \sin(\omega t - \Psi) \end{cases}$$

con

$$[3.7] \quad \Psi = \arctg(S_\epsilon) \quad e \quad S_\epsilon = 2\pi e^{-2kh} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\epsilon_n}{(n-1)!}$$

L'ampiezza massima della forza, identica per entrambe le componenti scalari, risulta

$$[3.8] \quad F_X|_{MAX} = F_Z|_{MAX} = \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \frac{2\pi}{k} \frac{\epsilon_1}{\sqrt{1+S_\epsilon^2}}$$

### 3.2 LA FORZA SUL CILINDRO D'ACQUA EQUIVALENTE: FORZA DI FROUDE-KRYLOV

Consideriamo il campo di moto libero da ostacoli. Al primo ordine di Stokes il campo della fluttuazione di pressione dovuto all'onda incidente  $\Delta p_w$  risulta

$$[3.9] \quad \begin{aligned} \Delta p_w(r, \theta, t) &= \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} e^{kr \cos(\theta)} \sin[kr \sin(\theta) + \omega t] = \\ &= \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} \operatorname{Im}\{e^{kr e^{i\theta}} e^{i\omega t}\} \end{aligned}$$

dove  $\operatorname{Im}(x)$  sta per parte immaginaria di  $x$ .

Consideriamo un volume d'acqua equivalente, avente lo stesso raggio e lo stesso affondamento del cilindro solido. La circonferenza  $\Gamma$  individua la traccia del volume equivalente (v. fig. 3.1). Sul tratto infinitesimo  $dl = a d\theta$  agisce la forza infinitesima  $d\vec{F}'$  le cui componenti scalari valgono

$$[3.10] \quad \begin{cases} dF'_X = -\Delta p_W|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) dl = -\Delta p_W|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \\ dF'_Z = -\Delta p_W|_{r=a} \cos(\theta) dl = -\Delta p_W|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \end{cases}$$

La forza totale risulta avere componenti

$$[3.11] \quad \begin{cases} F'_X = \int_{\Gamma} dF'_X = - \int_0^{2\pi} \Delta p_W|_{r=a} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \\ F'_Z = \int_{\Gamma} dF'_Z = - \int_0^{2\pi} \Delta p_W|_{r=a} \cos(\theta) a d\theta \end{cases}$$

e sostituendo l'espressione [3.9] si ottiene

$$[3.12] \quad \begin{cases} F'_X = -\operatorname{Im} \left\{ e^{i\omega t} \int_0^{2\pi} e^{kre^{i\theta}} \operatorname{sen}(\theta) a d\theta \right\} \\ F'_Z = -\operatorname{Im} \left\{ e^{i\omega t} \int_0^{2\pi} e^{kre^{i\theta}} \cos(\theta) a d\theta \right\} \end{cases}$$

Per calcolare gli integrali sviluppiamo in serie di Fourier il termine  $e^{kre^{i\theta}}$ , sfruttando lo sviluppo in serie di Taylor della funzione esponenziale  $e^x$ , ottenendo

$$[3.13] \quad e^{kre^{i\theta}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(kre^{i\theta})^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(kr)^n}{n!} e^{in\theta}$$

L'uniforme convergenza della serie permette di invertire l'integrale con la sommatoria ottenendo le [3.14]

$$\left\{ \begin{aligned}
F'_X &= -\text{Im} \left\{ e^{i\omega t} \int_0^{2\pi} \left[ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(ka)^n}{n!} e^{in\theta} \text{sen}(\theta) a \right] d\theta \right\} = \\
&= -\text{Im} \left\{ e^{i\omega t} \sum_{n=0}^{\infty} \left[ \int_0^{2\pi} \frac{(ka)^n}{n!} e^{in\theta} \text{sen}(\theta) a d\theta \right] \right\} = -\text{Im} \{ e^{i\omega t} i ka^2 \pi \} = -ka^2 \pi \cos(\omega t) \\
F'_Z &= -\text{Im} \left\{ e^{i\omega t} \int_0^{2\pi} \left[ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(ka)^n}{n!} e^{in\theta} \cos(\theta) a \right] d\theta \right\} = \\
&= -\text{Im} \left\{ e^{i\omega t} \sum_{n=0}^{\infty} \left[ \int_0^{2\pi} \frac{(ka)^n}{n!} e^{in\theta} \cos(\theta) a d\theta \right] \right\} = -\text{Im} \{ e^{i\omega t} ka^2 \pi \} = -ka^2 \pi \text{sen}(\omega t)
\end{aligned} \right.$$

Si osservi che l'unico termine della serie che fornisce un contributo non nullo si ha per  $n = 1$ . La forza di Froude Krylov vale

$$[3.15] \quad \left\{ \begin{aligned}
F'_X &= -\rho g \frac{H}{2} e^{-kh} ka^2 \pi \cos(\omega t) \\
F'_Z &= -\rho g \frac{H}{2} e^{-kh} ka^2 \pi \text{sen}(\omega t)
\end{aligned} \right.$$

L'ampiezza massima delle componenti scalari della forza è identica e vale

$$[3.16] \quad F'_X|_{MAX} = F'_Z|_{MAX} = \rho g \frac{H}{2} e^{-kh} ka^2 \pi$$

Si osservi come la forza verticale sia in fase con l'elevazione d'onda in superficie in corrispondenza del centro della circonferenza. Infatti assume il valore massimo in modulo quando, per  $x = 0$ , si realizza una cresta o un cavo. Risulta nulla quando si realizza uno zero down-crossing oppure uno zero up-

crossing. Infatti il centro del cilindro ha coordinate  $x = 0$ ,  $z = -h$  e quindi  $\eta_w(x, t)$  risulta

$$[3.17] \quad \eta_w(x, t)|_{x=0} = \left[ \frac{H}{2} \text{sen}(kx + \omega t) \right]_{x=0} = \frac{H}{2} \text{sen}(\omega t)$$

La forza orizzontale risulta invece sfasata di un quarto di periodo rispetto all'elevazione in superficie. Assume valore nullo quando in superficie, per  $x = 0$ , si realizza una cresta o un cavo. Raggiunge il suo valore massimo in modulo quando in superficie si realizza uno zero down-crossing oppure uno zero up-crossing.

### 3.3 I COEFFICIENTI DI DIFFRAZIONE DELLA FORZA $C_d(f)$

Il coefficiente di diffrazione delle onde  $C_d$ , consente di calcolare le alterazioni che subisce il campo di moto incidente in presenza del cilindro solido. Nel capitolo II si è ricavata l'espressione analitica del coefficiente  $C_d$  per il campo di pressione intorno al cilindro. Definiamo adesso il coefficiente di diffrazione della forza  $C_d(f)$ . Esso è definito come il rapporto fra il massimo di forza sul cilindro solido e il massimo di forza agente sul cilindro d'acqua equivalente. Con riferimento alle componenti scalari lungo  $x$  e lungo  $z$ , si ricava:

$$[3.18] \quad \begin{cases} C_d(f_x) = \frac{F_x|_{\max}}{F'_x|_{\max}} \\ C_d(f_z) = \frac{F_z|_{\max}}{F'_z|_{\max}} \end{cases}$$

Sostituendo le espressioni dei valori max [3.8] e [3.16] si ottiene

$$[3.19] \quad C_d(f_x) = C_d(f_z) = \frac{2\varepsilon_1}{(ka)^2 \sqrt{1+S_\varepsilon^2}}$$

Pertanto il coefficiente di diffrazione  $C_d(f_x)$  della componente orizzontale della forza sul cilindro risulta uguale al coefficiente di diffrazione  $C_d(f_z)$  della componente verticale della forza sul cilindro.

Si osservi che al limite per  $a/L \rightarrow 0$ ,  $h$  fissato poiche' risulta (v. par. 2.3)

$$[3.20] \quad \varepsilon_1 \cong (ka)^2 \quad S_\varepsilon \cong 0$$

il coefficiente di diffrazione della forza risulta  $C_d \cong 2$ .

In generale per cilindri di piccole dimensioni l'ampiezza della forza è circa due volte l'ampiezza della forza di Froude-Krylov.